

继电器模块串口调试助手（PELCO 协议）

版本号：V1.0.0

使用手册

继电器模块串口调试助手-PELCO-D-1.01

串口设置

串口号：

COM4

 波特率：

9600

 地址码：

1

关闭串口

设备信息

设备名称：

六路继电器开关量解码器

设备型号：

LK-RM206-4.0

软件版本：

V4.01

读取

继电器控制

Pelco-D协议控制设置

遥控设置

左上

上

右上

左

自动

右

左下

下

右下

变倍+

变倍-

聚焦+

聚焦-

光圈+

光圈-

雨刷开

灯光开

预置位

1

设置

调用

删除

辅助开关

1

打开

关闭

通讯数据

发送：

FF 01 00 00 00 00 01

接收：

B0 00 AA 01 00 06 06 01 91 49

目录

1、概述.....	3
2、使用环境.....	3
3、使用说明.....	3
3.1、串口查找.....	3
3.2、串口设置.....	4
3.3、读取设备信息.....	4
3.4、继电器控制.....	4
3.5、Pelco-D 协议控制设置.....	4
3.6、遥控设置.....	5

1、概述

本软件适用于 LK-RM 系列的继电器模块参数配置和调试。

2、使用环境

本软件运行环境 WinXP/Vista/Win7/Win10，继电器模块通过 USB-485 与计算机连接。

3、使用说明

3.1、串口查找

1、在计算机上插入 USB-485 转换器，待计算机识别出 USB 设备后在计算机桌面上右键“此电脑”然后点“管理”弹出“计算机管理”窗口如图 3.1。

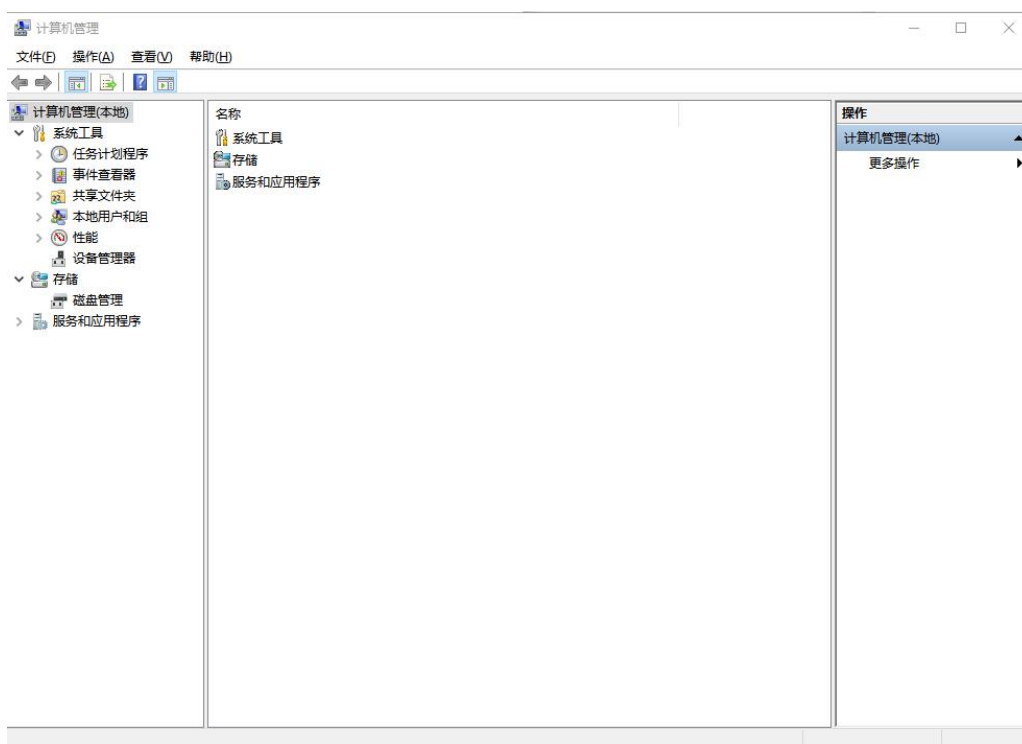


图 3.1

2、在弹出“计算机管理”窗口中单击左边的“设备管理器”，然后在右边找到“端口”点击前面的箭头如图 3.2。



图 3.2

3、找到插入的 USB 设备并查看端口号。

3.2、串口设置

打开“继电器模块串口调试助手”，选择前面查看到的串口号，波特率和地址码设置与电路板上的拨码一致，然后点击“打开串口”如图 3.3。如果弹出“串口打开失败”，点击“确定”然后检查串口号是否正确。

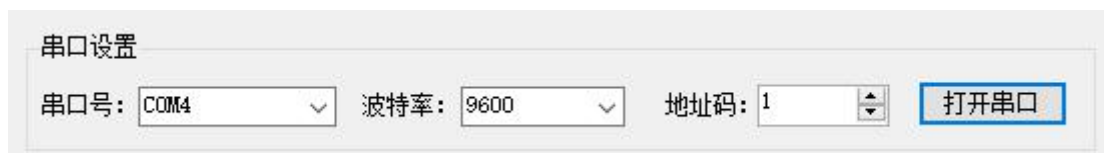


图 3.3

3.3、读取设备信息

点击设备信息选项上的“读取”按键如图 3.4，如果读取到设备的信息说明通讯正常，如果没有读取到设备信息检查接线和串口参数。

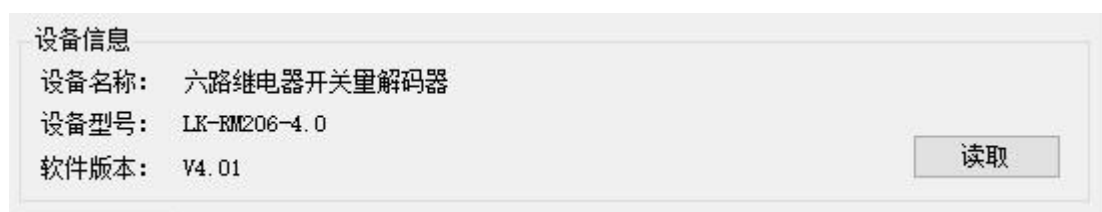


图 3.4

3.4、继电器控制

在“继电器控制”选项内按下按键控制继电器，如图 3.5。



图 3.5

3.5、Pelco-D 协议控制设置

1、点击“Pelco-D 协议控制设置”选项，如图 3.6。此项参数设置可以读取和设置每一路继电器的控制指令和控制方式。

继电器控制		Pelco-D协议控制设置		遥控设置			
1路: 控制指令	上	控制方式	自锁	延时(S)	0.5	读取	应用
2路: 控制指令	下	控制方式	自锁	延时(S)	0.5	读取	应用
3路: 控制指令	左	控制方式	自锁	延时(S)	0.5	读取	应用
4路: 控制指令	右	控制方式	自锁	延时(S)	0.5	读取	应用
5路: 控制指令	变焦+	控制方式	自锁	延时(S)	0.5	读取	应用
6路: 控制指令	变焦-	控制方式	自锁	延时(S)	0.5	读取	应用
7路: 控制指令	聚焦+	控制方式	点动	延时(S)	0.5	读取	应用
8路: 控制指令	聚焦-	控制方式	点动	延时(S)	0.5	读取	应用
9路: 控制指令	光圈+	控制方式	点动	延时(S)	0.5	读取	应用
10路: 控制指令	光圈-	控制方式	点动	延时(S)	0.5	读取	应用

图 3.6

2、点击需要设置的那一路的“读取”按钮先读取存储在电路板上的信息，然后设置“控制指令”和“控制方式”。控制方式“点动”是按下按钮继电器吸合松开按钮继电器断开，“自锁”是一下按钮继电器吸合再按一下继电器断开，“延时”是按下按钮继电器吸合设置的延时时间后自动断开。控制方式为“点动”或“自锁”时延时时间无效，当设置为“延时”时需要设置“延时时间”。延时时间的范围为 0.1-100 秒，超出此范围会报错。设置好参数后点击“应用”，参数即保存到电路板上。

3.6、遥控设置

1、点击“遥控设置”选项，如图 3.7。此项可以设置遥控功能的开启或关闭，遥控器的编码芯片和遥控功能的相关参数设置。

继电器控制		Pelco-D协议控制设置		遥控设置	
1路: 控制方式	点动	按键码值		应用	功能设置 遥控功能: 关 编码芯片: 1527 读取 应用 遥控码接收 按键码值: 打开接收 关闭接收
2路: 控制方式	点动	按键码值		应用	
3路: 控制方式	点动	按键码值		应用	
4路: 控制方式	点动	按键码值		应用	
5路: 控制方式	点动	按键码值		应用	
6路: 控制方式	点动	按键码值		应用	
7路: 控制方式	点动	按键码值		应用	
8路: 控制方式	点动	按键码值		应用	
9路: 控制方式	点动	按键码值		应用	
10路: 控制方式	点动	按键码值		应用	

图 3.7

2、将右边“功能设置”选项内将遥控功能设置为“开”，“编码芯片”选择遥控器的编码芯片，然后点“应用”按钮。如需关闭遥控功能，将“遥控功能”设为“关”按下“应用”按钮即可。

3、在电路板上按住遥控配对按键 3 秒，待电源指示灯闪烁后松开按键。然后按下遥控器的任意按键，电源指示灯变为常亮遥控配对成功。

4、在软件上按下“打开接收”按键，如图 3.8。

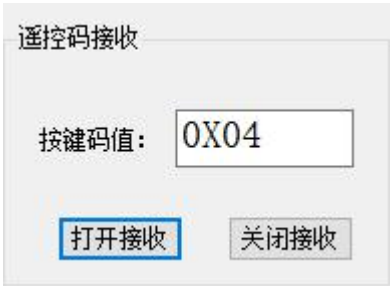


图 3.8

5、按下遥控器按键，在软件上“按键码值”后面会显示按键的值，将此值填写到要对控制的那一路“按键码值”内，如图 3.9。



图 3.9

6、设置好“控制方式”然后点击后面的“应用”按键，参数即保存到电路板上。其他路的设置方法重复步骤 5 即可，所有的参数都设置完成后点击“关闭接收”按键。